A=[18,3\*x1 6,5\*x2 3\*x3 -(5,3\*x4); 1,3\*x1 16,7\*x2 -(2,5\*x3) 3,4\*x4; -2\*x1 2\*x2 20,5\*x3 -(0,43\*x4); x1 8,85\*x2 -x3 6\*x4];

**КРАМЕРА**

A=[18.3 6.5 3 -5.3; 1.3 16.7 -2.5 3.4; -2 2 20.5 -0.43; 1 8.85 -1 6];

B= [3.18; 8; -8.95; 4];

r1= rank(A);

r2= rank(B);

A1= [18.3; 1.3; -2; 1];

A2= [6.5; 16.7; 2; 8.85];

A3= [3; -2.5; 20.5; -1];

A4= [-5.3; 3.4; -0.43; -1.6];

D1= [B A2 A3 A4];

D2= [A1 B A3 A4];

D3= [A1 A2 B A4];

D4= [A1 A2 A3 B];

d= det(A);

d1= det(D1);

d2= det(D2);

d3= det(D3);

d4= det(D4);

X=[d1./d; d2./d; d3./d; d4./d];

B1=A\*X;

**МАТРИЧНИЙ**

A=[18.3 6.5 3 -5.3; 1.3 16.7 -2.5 3.4; -2 2 20.5 -0.43; 1 8.85 -1 6];

B= [3.18; 8; -8.95; 4];

X=inv(A)\*B;

B1=A\*X;